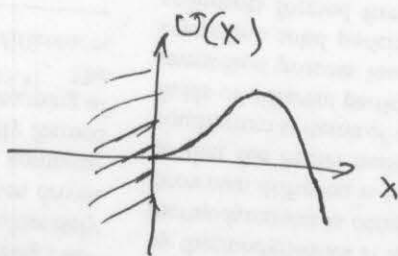


לבתן מעצב לדייקה - נאלץ א'
סגור

$$U(x) = - \int_0^x F(x) dx = \int_0^x (kx - \beta x^3) dx = \quad \text{ב.1}$$

$$= \frac{kx^2}{2} - \frac{\beta}{4} x^4$$



② נמצא את הנכסיון של $U(x)$: $\frac{dU}{dx} = kx - \beta x^3 = 0$

$$k = \beta x^2 \Rightarrow x = \pm \sqrt{\frac{k}{\beta}}$$

(רק הסימן החיובי חשוב למחירנו,
 כי למטה כחולעט יש קיר).

$$U\left(\sqrt{\frac{k}{\beta}}\right) = \frac{k}{2} \cdot \frac{k}{\beta} - \frac{\beta}{4} \frac{k^2}{\beta^2} = \frac{k^2}{2\beta} - \frac{k^2}{4\beta} = \frac{k^2}{4\beta}$$

עבור $E > \frac{k^2}{4\beta}$ יש רק מצבים בלתי קשורים.

עבור $E < \frac{k^2}{4\beta}$ יש מצבים קשורים ומצבים בלתי

קשורים, תלמי איפה התקף נמצא:

עבור אנרגיה נמוכה $E_0 < \frac{k^2}{4\beta}$, עברו המצב
 הקשר יהיה:

$$E_0 = \frac{kx^2}{2} - \frac{\beta}{4} x^4$$

$$d = x^2$$

$$E_0 = \frac{k}{2} d - \frac{\beta}{4} d^2$$

$$\frac{\beta}{4} x^2 - \frac{k}{2} x + E_0 = 0$$

$$x_{1,2} = \frac{\pm \sqrt{\frac{k^2}{4} - E_0 \beta} + k/2}{\beta/2}$$

$$x = \left[\frac{\pm \sqrt{\frac{k^2}{4} - E_0 \beta} + k/2}{\beta/2} \right]^{1/2}$$

הסימן הפלוס יתן את ה- המסומן x - ה-
 עבור מצבים קשורים. הסימן המינוס יתן את

ה- המנוון x - ה- עבור מצבים קשורים.

$$E_T = \frac{kx_0^2}{2} - \frac{\beta}{4} x_0^4 \quad (3)$$

כחולב המצבים - האנרגיה הכוללת

רקניתי:

$$E_k = \frac{kx_0^2}{2} - \frac{\beta}{4} x_0^4$$

$$\frac{1}{2} m v^2 = \frac{kx_0^2}{2} - \frac{\beta}{4} x_0^4$$

$$v^2 = \frac{kx_0^2}{m} - \frac{\beta x_0^4}{2m}$$

$$v = \sqrt{\frac{kx_0^2}{m} - \frac{\beta x_0^4}{2m}}$$

$$v = \sqrt{\frac{2 \cdot 36}{2} - \frac{0.01 \cdot 1296}{2 \cdot 2}} \approx 5.7 \text{ m/s} \quad (4)$$

$$E_i = \frac{1}{2} m_1 v^2$$

.כ. 2

$$v = \sqrt{\frac{2E_i}{m_1}}$$

מהירות מרכז המסה - קבוצה:

$$\vec{V}_{cm} = \frac{m_1 v}{m_1 + m_2} \hat{x} \xrightarrow{m_1 = m_2} \vec{V}_{cm} = \frac{v}{2} \hat{x} = \sqrt{\frac{E_i}{2m}} \hat{x}$$

המהירות של המרכז המסה, מהירות התקוף

אופן ההתנגשות הוא:

$$\begin{aligned} \vec{V}_1^{cm} &= \vec{V}_1 - \vec{V}_{cm} = v \hat{x} - \sqrt{\frac{E_i}{2m}} \hat{x} = \\ &= \sqrt{\frac{2E_i}{m}} \hat{x} - \sqrt{\frac{E_i}{2m}} \hat{x} = \sqrt{\frac{E_i}{m}} \left(\sqrt{2} - \sqrt{\frac{1}{2}} \right) = \sqrt{\frac{E_i}{2m}} \end{aligned}$$

$$\vec{p}_{1}^{cm} = -\vec{p}_{2}^{cm} \quad \text{מהירות המסה}$$

$$\vec{p}_{1}^{cm} = -\vec{p}_{2}^{cm} \quad \text{באלון בולם, לאתח ההתנגשות}$$

שני המסוג-זהות, אכן (במאמצים) מהירות המסה היא זהה, אכן התקוף זהות

$$E^{cm} = E_1^{cm} + E_2^{cm} = \frac{(p_{1}^{cm})^2}{2m} \cdot 2 = \frac{(p_{1}^{cm})^2}{m}$$

$$E^{cm} = \frac{(p_{1}^{cm})^2}{m} \quad \text{באלון בולם:}$$

$$E^{cm} = E^{cm} - (1-\alpha)E_i \quad \text{אפס התנע,}$$

$$\frac{(p_{1}^{cm})^2}{m} = \frac{(p_{1}^{cm})^2}{m} - (1-\alpha)E_i$$

$$|\vec{V}_1^{cm}| = \frac{1}{m} \sqrt{|\vec{p}_{1}^{cm}|^2 - m(1-\alpha)E_i} =$$

$$= \frac{1}{m} \sqrt{\left(m \sqrt{\frac{E_i}{2m}}\right)^2 - m(1-\alpha)E_i} =$$

$$= \frac{1}{m} \sqrt{\frac{E_i m}{2} - m(1-\alpha)E_i} = \sqrt{\frac{E_i}{2m} - \frac{(1-\alpha)E_i}{m}} =$$

$$= \sqrt{\frac{E_i - 2E_i + 2\alpha E_i}{2m}} = \sqrt{\frac{E_i(2\alpha - 1)}{2m}}$$

כיוון ההתנגשות הוא θ . θ הוא זווית.

הפיזור למרכז המסה הוא θ_{cm} .

$$\vec{v}_1' = \vec{v}_1^{cm} + \vec{v}_{cm} = \sqrt{\frac{E_i(2\alpha - 1)}{2m}} \left(\cos\theta_{cm} \hat{x} + \right.$$

$$\left. + \sin\theta_{cm} \hat{y} \right) + \sqrt{\frac{E_i}{2m}} \hat{x} =$$

$$= \sqrt{\frac{E_i}{2m}} \left[(2\alpha - 1)^{\frac{1}{2}} \cos\theta_{cm} + 1, (2\alpha - 1)^{\frac{1}{2}} \sin\theta_{cm} \right]$$

$$\tan\theta = \frac{(2\alpha - 1)^{\frac{1}{2}} \sin\theta_{cm}}{(2\alpha - 1)^{\frac{1}{2}} \cos\theta_{cm} + 1} = \frac{\sin\theta_{cm}}{\cos\theta_{cm} + \left(\frac{1}{2\alpha - 1}\right)^{\frac{1}{2}}}$$

הזווית θ היא פונקציה של θ_{cm} .

הפונקציה $\tan\theta$ היא פונקציה של θ_{cm} .

$$f(\theta_{cm}) \equiv \tan\theta = \frac{\sin\theta_{cm}}{\cos\theta_{cm} + \left(\frac{1}{2\alpha - 1}\right)^{\frac{1}{2}}}$$

$$\frac{df(\theta_{cm})}{d\theta_{cm}} = \frac{\cos\theta_{cm}(\cos\theta_{cm} + \sqrt{\frac{1}{2\alpha-1}}) + \sin^2\theta_{cm}}{(\cos\theta_{cm} + \sqrt{\frac{1}{2\alpha-1}})^2}$$

$$\therefore \frac{df}{d\theta} = 0 \quad : \text{מנגוץק 'קל}$$

$$\cos^2\theta_{cm} + \cos\theta_{cm} \cdot \left(\frac{1}{2\alpha-1}\right)^{\frac{1}{2}} + \sin^2\theta_{cm} = 0$$

$$\left(\frac{1}{2\alpha-1}\right)^{\frac{1}{2}} \cos\theta_{cm} + 1 = 0$$

$$\cos\theta_{cm} = -\left(2\alpha-1\right)^{\frac{1}{2}}$$

$$\boxed{\alpha = 0.625} \Rightarrow$$

$$\cos\theta_{cm} = -\frac{1}{2}$$

$$\theta_{cm} = \underline{\underline{120^\circ}}$$

$$\begin{aligned} \tan\theta_{\max} &= \frac{\sin(120^\circ)}{\cos(120^\circ) + \sqrt{\frac{1}{2 \cdot 0.625 - 1}}} = \frac{\sin 120^\circ}{\cos 120^\circ + 2} \\ &= \frac{\frac{\sqrt{3}}{2}}{\frac{-1}{2} + 2} = \frac{1}{\sqrt{3}} \end{aligned}$$

$$\theta_{\max} = \underline{\underline{30^\circ}}$$

במרחב ה-3 צופה היניח
"גבן פיזור הק 38 טווח 30°

$$: \frac{(u + v) \Delta m}{\Delta t}$$

(3)

$$P_t = m v$$

$$P_{t+\Delta t} = (m + \Delta m)(v + \Delta v) - (m - \Delta m)v$$

$$\Delta P = F \Delta t$$

$$m(t)v(t) \approx m(t)v(t) + m(t)\Delta v - (m - \Delta m)v + F \Delta t$$

$$\frac{F \Delta t}{\Delta t} = m(t) \frac{dv}{dt} - u \left(\frac{\Delta m}{\Delta t} \right)$$

: $\frac{\Delta m}{\Delta t}$ \rightarrow

$$\frac{\Delta m}{\Delta t} = - \frac{dm}{dt}$$

$$F = m(t) \frac{dv}{dt} + u \frac{dm}{dt}$$

$$m(t) \frac{dv}{dt} = -u \frac{dm}{dt} + F$$

$$M_0 \exp(-t/\tau) \frac{dv}{dt} = +u \frac{M_0}{\tau} \exp(-t/\tau) - M_0 \exp(-t/\tau) g$$

$$\frac{dv}{dt} = \frac{u}{\tau} - g$$

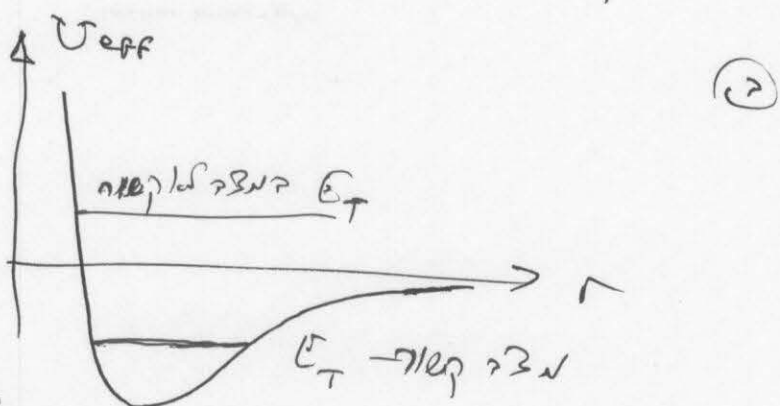
$$v = \left(\frac{u}{\tau} - g \right) t$$

(1)

$$v = \left(\frac{30}{0.2} - 10 \right) \cdot 5 = 700 \text{ m/s}$$

(2)

(4) τ_c התהווה הכולל נשמר, כי כוח כולל יקנה כוח מרכזי.



$$U_{eff}(r) = \frac{L^2}{2\mu r^2} + E_0 \left[\left(\frac{R}{r}\right)^2 - \frac{R}{r} \right] =$$

$$= \underbrace{\left[\frac{L^2}{2\mu} + E_0 R^2 \right]}_{\substack{\text{איבר צולינדירי} \\ \text{ק-ר נלכדים}}} \frac{1}{r^2} - \underbrace{\frac{E_0 R}{r}}_{\substack{\text{איבר צולינדירי} \\ \text{ק-ר זקוקים}}}$$

יש גלולה מרחיקה עבור $E < 0$ וגלולה אטרום עבור $E > 0$.

$$\frac{dU_{eff}}{dr} = 0$$

במסלול מעגלי:

$$-2 \left(\frac{L^2}{2\mu} + E_0 R^2 \right) \frac{1}{r^3} + \frac{E_0 R}{r^2} = 0$$

$$\left(\frac{L^2}{\mu} + 2E_0 R^2 \right) \frac{1}{r} = E_0 R$$

$$r_0 = \frac{L^2}{E_0 R \mu} + 2R \quad \leftarrow \text{רדיוס לורן}$$

$$E_T(r=r_0) = \left(\frac{L^2}{2\mu} + E_0 R^2 \right) \frac{1}{\left(\frac{L^2}{E_0 R \mu} + 2R \right)^2} - E_0 R \left(\frac{L^2}{E_0 R \mu} + 2R \right)^{-1}$$

$$E_T = \left(\frac{400}{2} + 2500 \right) \cdot \frac{1}{\left(\frac{400}{500} + 10 \right)^2} \quad .3$$

$$= 500 \left(\frac{400}{500} + 10 \right)^{-1} =$$

$$= \frac{2700}{116.6} - \frac{500}{10.8} = \underline{\underline{-23.14 \text{ J}}}$$

